



东莞市远程自动化科技有限公司

精密直线驱动模组

专注 匠心 耐力

助您 创出 精彩



## 产品特征

FEATURES



高性价比精巧型驱动模组

High quality, high performance, low cost

香港工业设计师专属创意

Come from creative Innovation of Hong Kong designer

多国商标注册及专利保护

Registered CCM Brand internationally and patent protection

欧洲现代简约设计理念

Redefine the classic design of motion drive linear modules



促进产业升级减用工依赖

Boost productivity, lower down the labor cost

跨国供应链超高性价比

International supply chain for higher cost-effectiveness

调校简单低噪自维护

Easy adjustment, maintenance free, low noise

极高直度及扭拧度控制

High rigidity and low tortuosity design



预留安装螺孔与连接槽

Preinstall screw hole and slot for add-ons

完备安装附件任您选用

Auxilliary accessories available



### 1 轨梁集成合一

模块化设计方便您快速搭建起各种工业自动化多轴作业执行机构，长度可按需要定制，轨梁集成合一。



### 2 独有自清洁设计

滑块采用封闭式设计，独有防尘清洁，自带润滑装置，即使环境恶劣都能有效保证轴承的使用寿命和精度。



### 3 预留安装螺孔

侧、底面设螺母槽，用于模组、拖链、传感器、电机连接板等安装固定，并可沿梁身移动。



### 4 精选供应链

业界唯一采用美国盖茨橡胶皮带或高拉伸强度PU钢丝皮带；精心挑选供应链，只为让您更安心。



### 5 极高直度及扭拧度

弯扭度和直线度 $\leq 0.03/300\text{mm}$ ，保证导轨的顺滑平衡。



### 6 多用途配件

多用地脚，方便模组间，模组与机构平台间等快速组合。

# 产品分类

## A、同步带模组

特点: 根据客户需要定制长度, 模组总长可达 6 米;

可承载 5kg - 35 kg 不等;

重复定位精度  $\leq 0.05\text{mm}$ 。

注: 模组总长 = 有效行程 + ( 250mm~400mm 不等 )

轻载:

### 1. CCM-W45A-05

截面: 45\*40mm

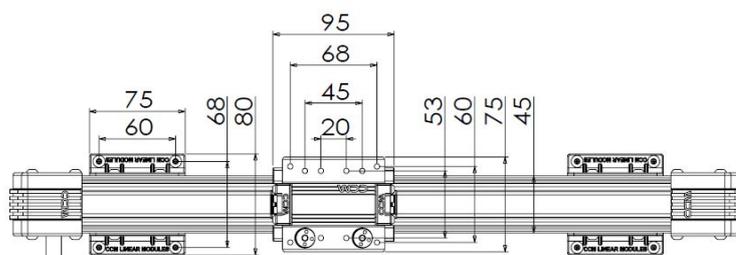
行程: 50~3850mm

直度:  $\leq 0.03/300\text{mm}$

弯扭:  $\leq 0.03/300\text{mm}$

承载: 0~50N

扭矩: 0~3N.M



中载:

### 2. CCM-W40-10

截面: 40\*40mm

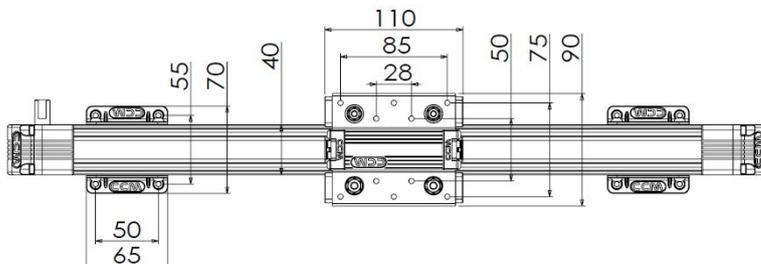
行程: 50~3850mm

直度:  $\leq 0.03/300\text{mm}$

弯扭:  $\leq 0.03/300\text{mm}$

承载: 0~100N

扭矩: 0~3N.M



### 3. CCM-W45-15

截面：45\*45mm

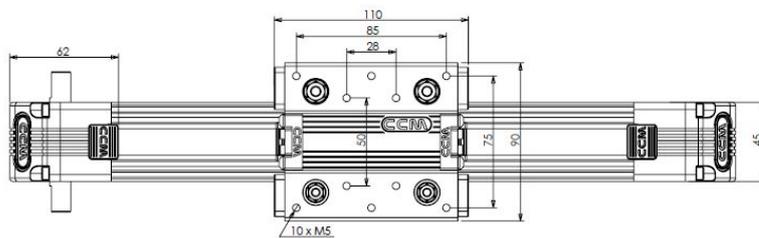
行程：50~5850mm

直度： $\leq 0.03/300\text{mm}$

弯扭： $\leq 0.03/300\text{mm}$

承载：0~150N

扭矩：0~3N.M



### 4. CCM-W50-20

截面：50\*50mm

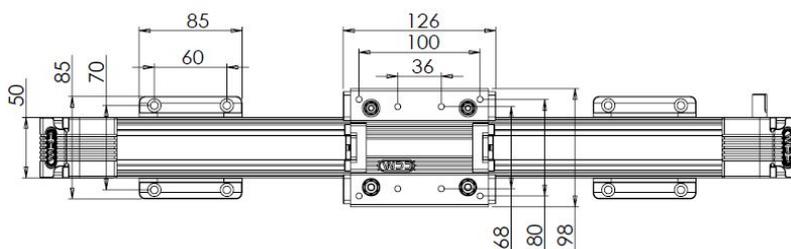
行程：50~5850mm

直度： $\leq 0.03/300\text{mm}$

弯扭： $\leq 0.03/300\text{mm}$

承载：0~200N

扭矩：0~4N.M



重载：

### 5. CCM-W60-30

截面：60\*55mm

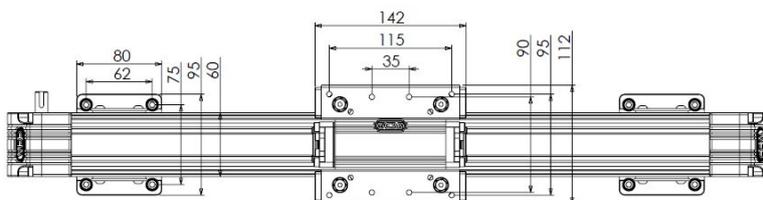
行程：50~5850mm

直度： $\leq 0.03/300\text{mm}$

弯扭： $\leq 0.03/300\text{mm}$

承载：0~300N

扭矩：0~4N.M



## B、丝杆模组

共 1 个系列，3 种型号

特点: 固定长度; 承载 5kg ;

重复定位精度  $\leq 0.02\text{mm}$  ;

导程 :  $2.5\text{mm}$  ;

适用 42 步进电机

### 1. CCM-S35-50

截面 :  $38 \times 23\text{mm}$

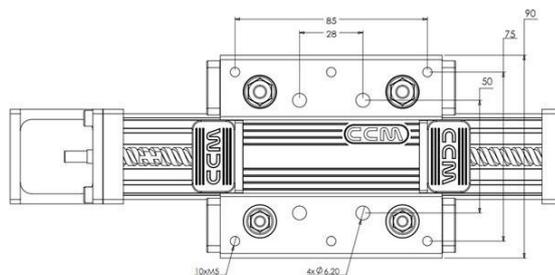
行程 :  $50\text{mm}$

直度 :  $\leq 0.03/300\text{mm}$

弯扭 :  $\leq 0.03/300\text{mm}$

承载 :  $0-50\text{N}$

扭矩 :  $0 \sim 1\text{N.M}$



### 2. CCM-S35-100

截面 :  $38 \times 23\text{mm}$

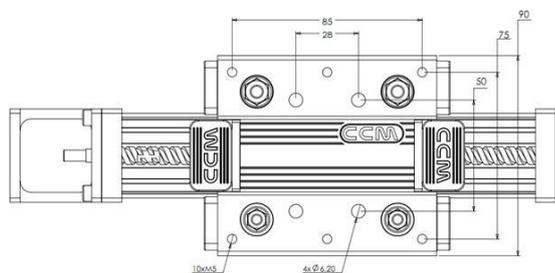
行程 :  $100\text{mm}$

直度 :  $\leq 0.03/300\text{mm}$

弯扭 :  $\leq 0.03/300\text{mm}$

承载 :  $0-50\text{N}$

扭矩 :  $0 \sim 1\text{N.M}$



### 3. CCM-S35-150

截面：38\*23mm

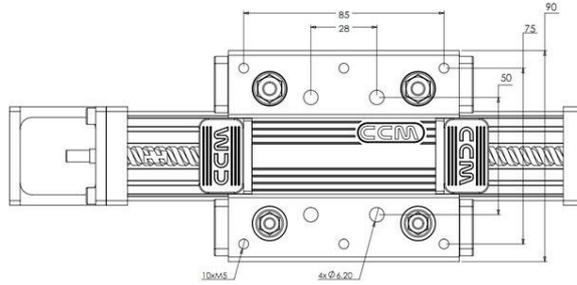
行程：150mm

直度： $\leq 0.03/300\text{mm}$

弯扭： $\leq 0.03/300\text{mm}$

承载：0-50N

扭矩：0~1N.M



## 常见结构及配置示例

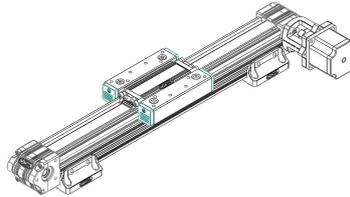
### 1：一维单支单滑块

CCM 标准模组\*1 支

XY 连接件(地脚) \*2 个

直连模式：电机笼/板\*1 个，联轴器\*1 个

或 ( 变速模式：变速板\*1 个，变速轮套件 1\*套)



---

### 2：一维单支双滑块

CCM 标准模组\*1 支

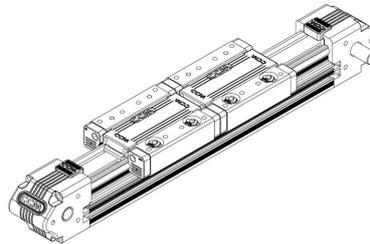
另加滑块\*1 个

XY 连接件(地脚) \*2 个

直连模式：电机笼/板\*1 个，联轴器\*1 个

或 ( 变速模式：变速板\*1 个，变速轮套件 1\*套)

---



### 3 : 一维双轨同步结构

CCM 标准模组\*2 支

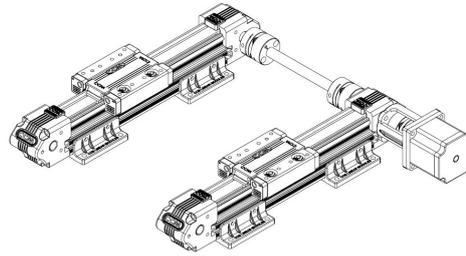
XY 连接件(地脚) \*4 个

直径 12mm 传动轴\*1 个

联轴器 12-12\*2 个

直连模式：电机笼/板\*1 个，联轴器\*1 个

或 ( 变速模式：变速板\*1 个，变速轮套件 1\*套)



---

### 4 : 一维双轨双滑块同步结构

CCM 标准模组\*2 支

XY 连接件(地脚) \*4 个

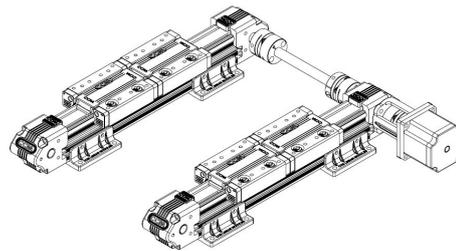
直径 12mm 传动轴\*1 个

联轴器 12-12\*2 个

附加滑块\*2 个

直连模式：电机笼/板\*1 个，联轴器\*1 个

或 ( 变速模式：变速板\*1 个，变速轮套件 1\*套)



### 5 : 一维双轨并立结构

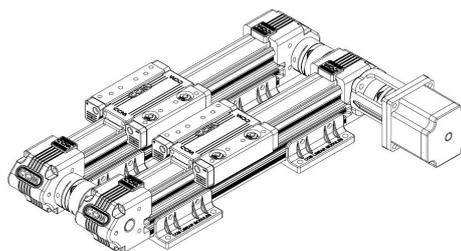
CCM 标准模组\*2 支

XY 连接件(地脚) \*4 个

联轴器 12-12\*2 个

直连模式 : 电机笼/板\*1 个, 联轴器\*1 个

或 ( 变速模式 : 变速板\*1 个, 变速轮套件 1\*套)



---

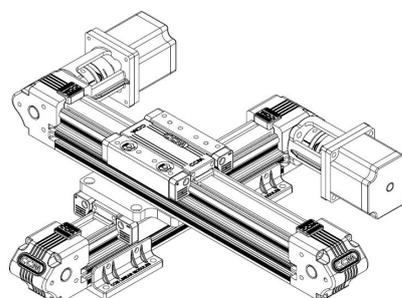
### 6 : 二维 XY 十字卧式结构

CCM 标准模组\*2 支

XY 连接件(地脚) \*3 个

直连模式 : 电机笼/板\*2 个, 联轴器\*2 个

或 ( 变速模式 : 变速板\*2 个, 变速轮套件 2\*套)



---

### 7 : 二维 XY 十字侧立结构

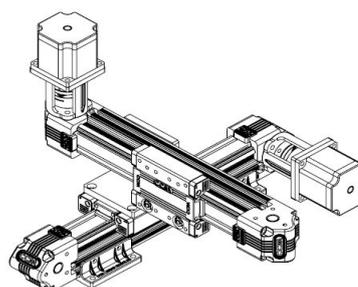
CCM 标准模组\*2 支

L 连接板 \*1 个

XY 连接件(地脚) \*2 个

直连模式 : 电机笼/板\*2 个, 联轴器\*2 个

或 ( 变速模式 : 变速板\*2 个, 变速轮套件 2\*套)



## 8 : 二维 XY 工字卧式结构

CCM 标准模组\*3 支

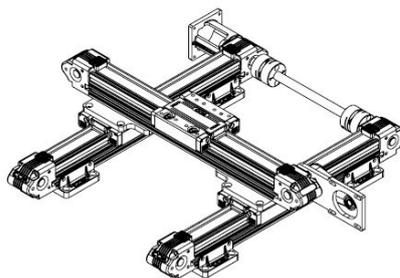
直径 12mm 传动轴\*1 个

XY 连接件(地脚) \*6 个

联轴器 12-12\*2 个

直连模式：电机笼/板\*2 个，联轴器\*2 个

或（变速模式：变速板\*2 个，变速轮套件 2\*套）



---

## 9 : 二维 XY 工字 X 轴双滑块结构

CCM 标准模组\*3 支

直径 12mm 传动轴\*1 个

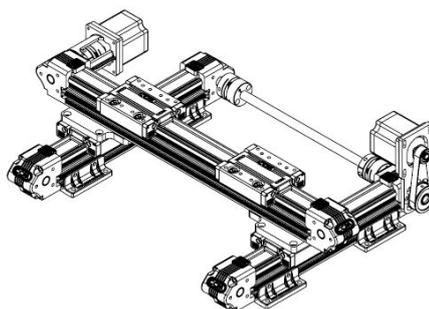
XY 连接件(地脚) \*6 个

附加滑块\*1 个

联轴器 12-12\*2 个

直连模式：电机笼/板\*2 个，联轴器\*2 个

或（变速模式：变速板\*2 个，变速轮套件 2\*套）



## 10 : 二维 XY 工字侧立结构

CCM 标准模组\*3 支

直径 12mm 传动轴\*1 个

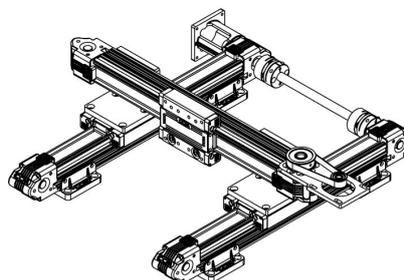
XY 连接件(地脚) \*4 个

L 连接板 \*2 个

联轴器 12-12\*2 个

直连模式：电机笼/板\*2 个，联轴器\*2 个

或 ( 变速模式：变速板\*2 个，变速轮套件 2\*套)



---

## 11 : 三维 XYZ 同步带侧立结构

CCM 标准模组\*4 支

直径 12mm 传动轴\*1 个

XY 连接件(地脚) \*4 个

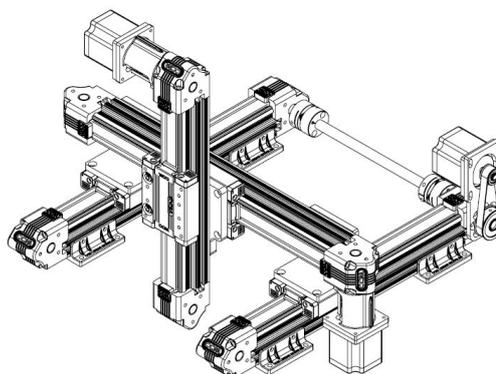
T 连接件\*1 个

L 型连接件\*2 个

联轴器 12-12\*2 个

直连模式：电机笼/板\*3 个，联轴器\*3 个

或 ( 变速模式：变速板\*3 个，变速轮套件 3\*套)



## 12 : 二维 XYY 干字卧式结构

CCM 标准模组\*3 支

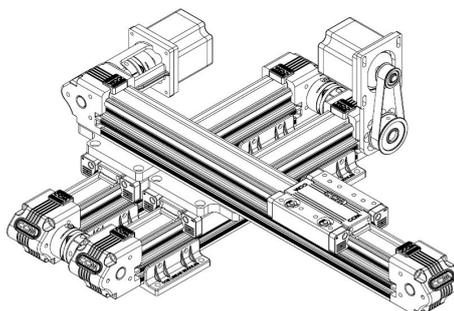
XY 连接件(地脚) \*4 个

T 型连接板(地脚) \*2 个

联轴器 12-12\*2 个

直连模式：电机笼/板\*2 个，联轴器\*2 个

或 ( 变速模式：变速板\*2 个，变速轮套件 2\*套)



---

## 13 : 二维 XYY 干字侧立结构

CCM 标准模组\*3 支

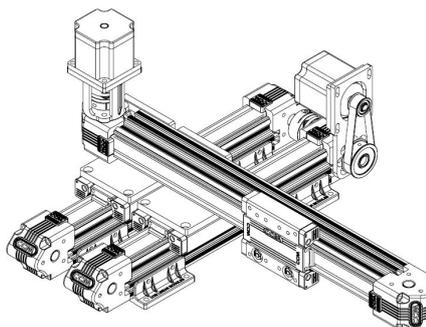
XY 连接件(地脚) \*4 个

L 型连接板 \*2 个

联轴器 12-12\*1 个

直连模式：电机笼/板\*2 个，联轴器\*2 个

或 ( 变速模式：变速板\*2 个，变速轮套件 2\*套)



#### 14 : 三维干字侧立悬臂 Z 轴

CCM 标准模组\*4 支

XY 连接件(地脚) \*4 个

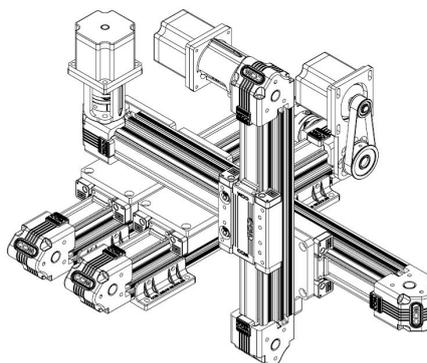
T 连接件\*1 个

L 型连接件\*2 个

联轴器 12-12\*2 个

直连模式：电机笼/板\*3 个，联轴器\*3 个

或 ( 变速模式：变速板\*3 个，变速轮套件 3\*套)



---

#### 15 : 二维 XYY 中字卧式结构

CCM 标准模组\*3 支

XY 连接件(地脚) \*4 个

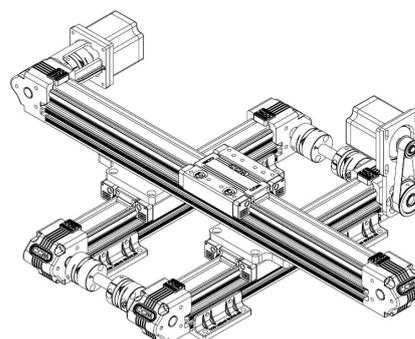
T 型连接板(地脚) \*2 个

直径 12mm 传动轴\*2 个

联轴器 12-12\*2 个

直连模式：电机笼/板\*2 个，联轴器\*2 个

或 ( 变速模式：变速板\*2 个，变速轮套件 2\*套)



## 16 : 二维 XYY 中字侧立结构

CCM 标准模组\*3 支

XY 连接件(地脚) \*4 个

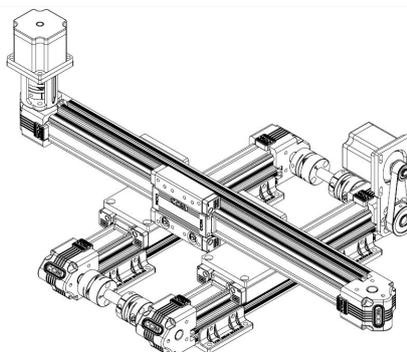
直径 12mm 传动轴\*2 个

L 型连接板 \*2 个

联轴器 12-12\*2 个

直连模式：电机笼/板\*2 个，联轴器\*2 个

或 ( 变速模式：变速板\*2 个，变速轮套件 2\*套)



---

## 17 : XZ 轴 X 轴悬臂结构

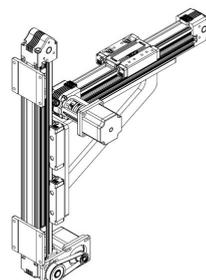
CCM 标准模组\*2 支

XY 连接件(地脚) \*2 个

三角架 1\*个

直连模式：电机笼/板\*2 个，联轴器\*2 个

或 ( 变速模式：变速板\*2 个，变速轮套件 2\*套)



## 18 : 二维井字结构

CCM 标准模组\*4 支

XY 连接件(地脚) \*4 个

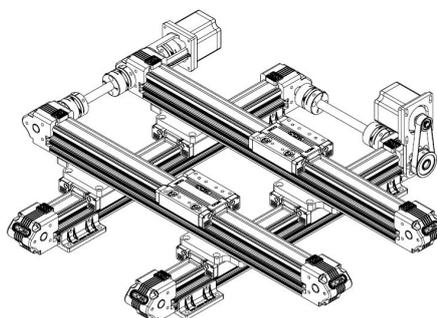
T 型连接板(地脚) \*4 个

直径 12mm 传动轴\*2 个

联轴器 12-12\*4 个

直连模式：电机笼/板\*2 个，联轴器\*2 个

或 ( 变速模式：变速板\*2 个，变速轮套件 2\*套)



---

## 19 : 二维井字双滑块结构

CCM 标准模组\*4 支

XY 连接件(地脚) \*4 个

T 型连接板(地脚) \*4 个

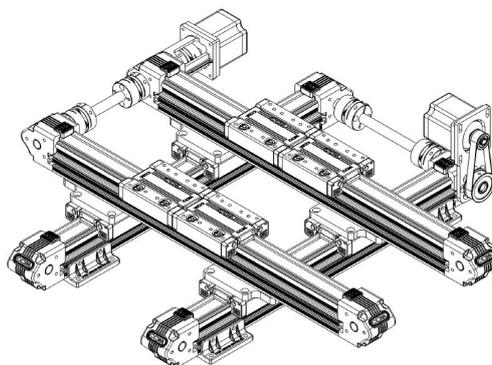
附加滑块\*4 个

直径 12mm 传动轴\*2 个

联轴器 12-12\*4 个

直连模式：电机笼/板\*2 个，联轴器\*2 个

或 ( 变速模式：变速板\*2 个，变速轮套件 2\*套)



## 20 : 三维单 X 轴双 Y 轴双 Z 轴结构

CCM 标准模组\*5 支

直径 12mm 传动轴\*2 个

XY 连接件(地脚) \*4 个

T 连接件\*2 个

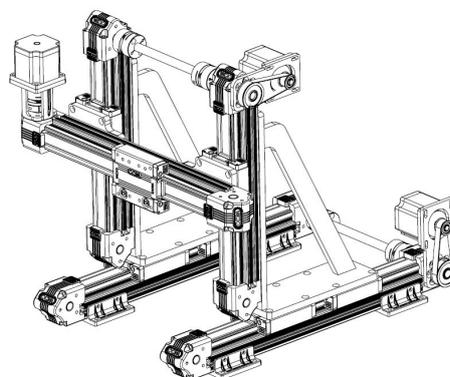
附加滑块\*2 个

三角架\*2 个

联轴器 12-12\*4 个

直连模式：电机笼/板\*3 个，联轴器\*3 个

或（变速模式：变速板\*3 个，变速轮套件 3\*套）



---

## 21 : 三维双 X 轴双 Y 轴单 Z 轴结构

CCM 标准模组\*5 支

直径 12mm 传动轴\*1 个

XY 连接件(地脚) \*4 个

T 连接件\*2 个

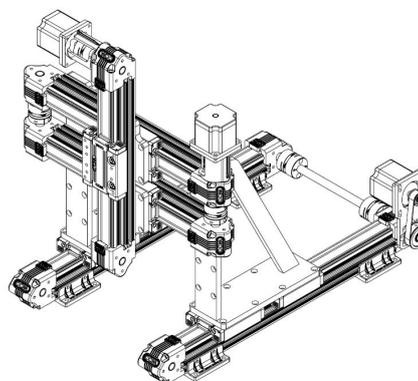
附加滑块\*2 个

三角架\*2 个

联轴器 12-12\*4 个

直连模式：电机笼/板\*3 个，联轴器\*3 个

或（变速模式：变速板\*3 个，变速轮套件 3\*套）



## 22 : 三维单 X 轴双 Y 轴单 Z 轴结构

CCM 标准模组\*4 支

直径 12mm 传动轴\*1 个

XY 连接件(地脚) \*4 个

T 连接件\*1 个

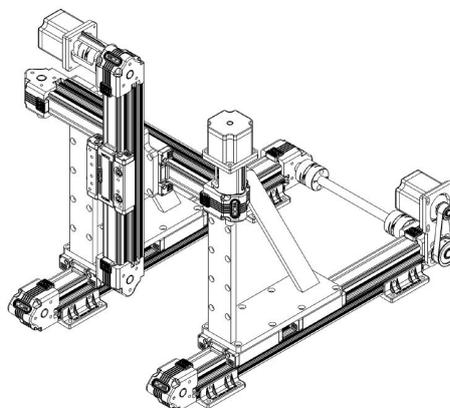
附加滑块\*2 个

三角架\*2 个

联轴器 12-12\*2 个

直连模式：电机笼/板\*3 个，联轴器\*3 个

或（变速模式：变速板\*3 个，变速轮套件 3\*套）



---

## 23 : 三维单 X 轴双 Y 轴单 Z 轴结构

CCM 标准模组\*3 支

直径 12mm 传动轴\*1 个

XY 连接件(地脚) \*4 个

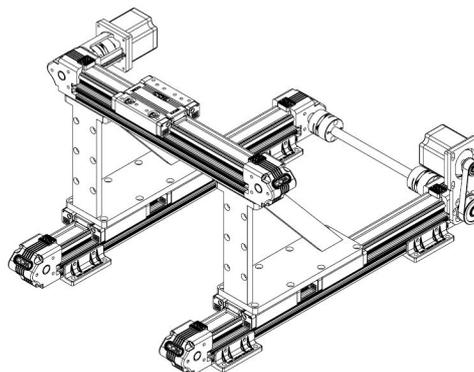
附加滑块\*2 个

三角架\*2 个

联轴器 12-12\*2 个

直连模式：电机笼/板\*2 个，联轴器\*2 个

或（变速模式：变速板\*3 个，变速轮套件 3\*套）



## 24 : 三维 XYZ 丝杆侧立结构

CCM 标准模组\*3 支

CCM 丝杆模组\*1 支

直径 12mm 传动轴\*1 个

XY 连接件(地脚) \*4 个

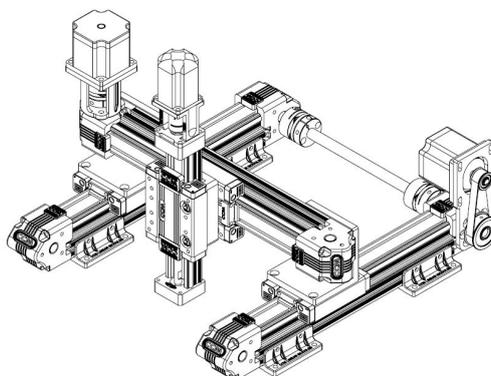
T 连接件\*1 个

L 型连接件\*2 个

联轴器 12-12\*2 个

直连模式：电机笼/板\*3 个，联轴器\*3 个

或（变速模式：变速板\*3 个，变速轮套件 3\*套）



---

## 25 : 三维 XYZ 铝材支架结构

CCM 标准模组\*3 支

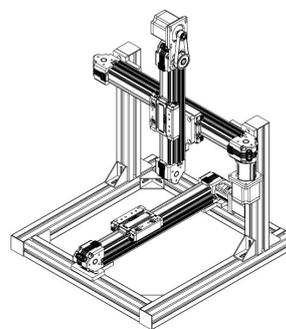
特定小 T 连接件\*4 个

T 连接件\*1 个

铝材支架\*1 个

直连模式：电机笼/板\*3 个，联轴器\*3 个

或（变速模式：变速板\*3 个，变速轮套件 3\*套）



## 26 : 三维 XY 双 Z 轴铝材支架结构

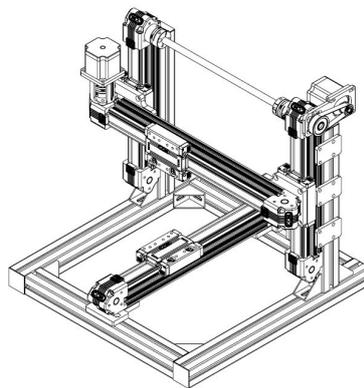
CCM 标准模组\*4 支

特定小 T 连接件\*2 个

T 连接件\*2 个

侧面支撑板\*6 个

铝材支架\*1 个

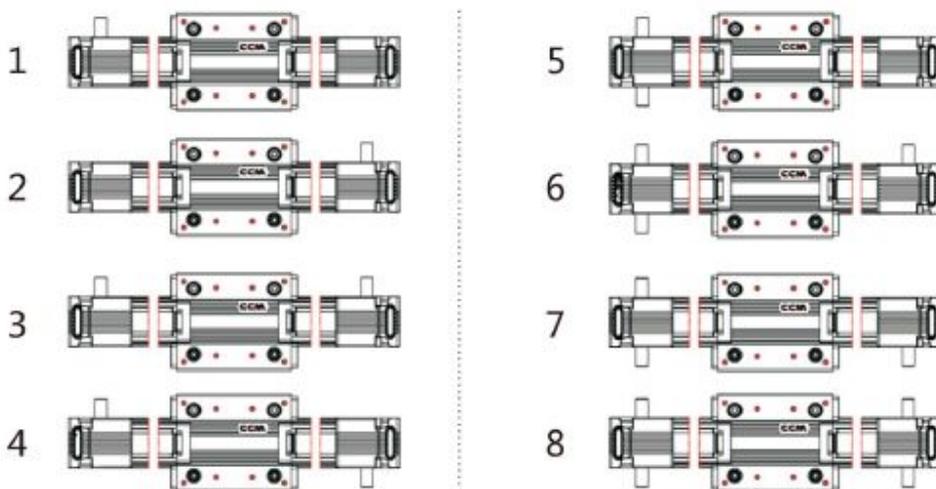


直连模式：电机笼/板\*3 个，联轴器\*3 个

或（变速模式：变速板\*3 个，变速轮套件 3\*套）

---

### 出轴形式



### 电机区位



# 品牌证书

## BRAND



CCM 为香港工业设计，全球供应链配置，广东整合，旗下远程科技集成制作，厂价销售。CCM 集18载持久研发，十数项专利权，积淀家珍，贡献业界分享。CCM 时尚、高速、简约、精巧，是驱动模组中的精品。其配套件齐全、易装配、快交货、长度随客指定。CCM 跨越设计加工集成之繁琐，免后期加工，30分钟可轻松完成机构搭建，省钱省时省力，使您的工作从此变简单。CCM 性价比英伦，型齐意法；捷超德瑞；简约中透射奢华；搭建间霍显便利。CCM应用便捷，无后期加工，圆快捷装配搭建，让研发、制造、教学、展示从此变简单。



# 公司简介

## COMPANY



东莞市远程自动化科技有限公司携手香港CCM工业部件研究室，供应最高性价比的工业自动化线性驱动模组。CCM 牵手欧洲工业设计师，专注细节，以现代工业简约设计理念，专注工业自动化组件的创意研发及小批量制作。CCM 开发自有知识产权的工业部件产品，每款产品均有多个专利交叉保护。



CCM 欢迎企业应用其核心垄断性专利技术开发或生产相关产品，借此推进CCM专利技术的广泛应用。

CCM 更在全球范围寻求合作伙伴，独占性生产、销售其专属创意，提升合作伙伴的市场竞争力。

CCM 擅长电子、医疗、家具、塑胶、鞋业箱包、五金制造等行业客户所需的工业自动化轻型导轨组件的设计开发，也开展特种专用轻型导轨的设计研发。



CCM 的显著特征是其开放的合作研发体系，CCM 乐见与众多研发、生产及应用，与企业开展联合开发。集众家之创意智慧技能经验，共同构筑垄断性技术围栏，颠覆习俗创新需求，从容应对市场选择。